

3.3.3 Enregistrement de la fin de course HAUTE



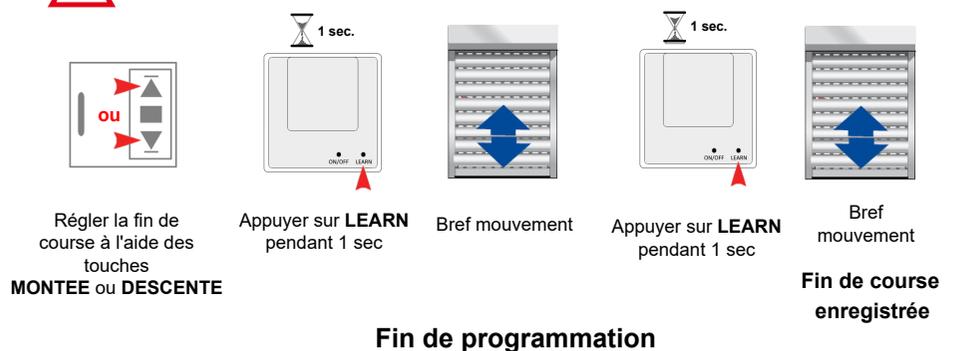
Sans aucune action en 30 secondes, le moteur quitte la programmation par un va et vient



3.3.4 Enregistrement de la fin de course BASSE



Sans aucune action en 30 secondes, le moteur quitte la programmation par un va et vient



4 • Diagnostics

Constats	Causes possibles	Solutions
Le produit motorisé ne fonctionne pas.	Le câblage est incorrect.	Contrôler le câblage et le modifier si besoin.
	La pile du point de commande est faible.	Contrôler si la pile est faible et la remplacer si besoin.
	Le point de commande n'est pas compatible.	Contrôler la compatibilité et remplacer le point de commande si besoin.
	Le point de commande utilisé n'est pas enregistré dans la motorisation.	Utiliser un point de commande enregistré ou enregistrer ce point de commande.
Le produit motorisé ne répond pas à l'ordre de réveil.	Le produit motorisé n'est pas réglé.	Procéder à la mise en service du produit motorisé.
Le produit motorisé émet des BIPS.	La batterie est faible.	Attendre la recharge grâce au panneau solaire. Recharger la batterie à l'aide d'un chargeur externe.

AIDE AU RÉGLAGE MOTEUR SOLAIRE FLO

1 • Mise en fonctionnement

Votre émetteur est déjà appairé en usine.

Il n'y a pas de la possibilité d'enregistrer une position favorite.

1.1 Réglage de la fin de course haute (à réaliser obligatoirement en premier)



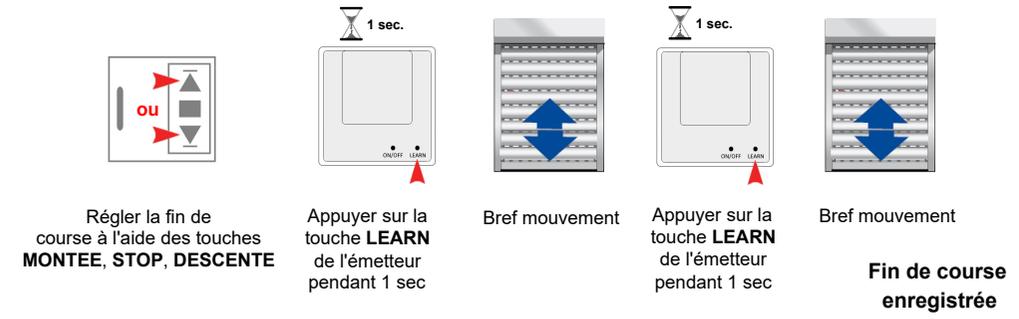
Sans aucune action en 30 secondes, le moteur quitte la programmation par un va et vient



1.2 Réglage de la fin de course basse



Sans aucune action en 30 secondes, le moteur quitte la programmation par un va et vient

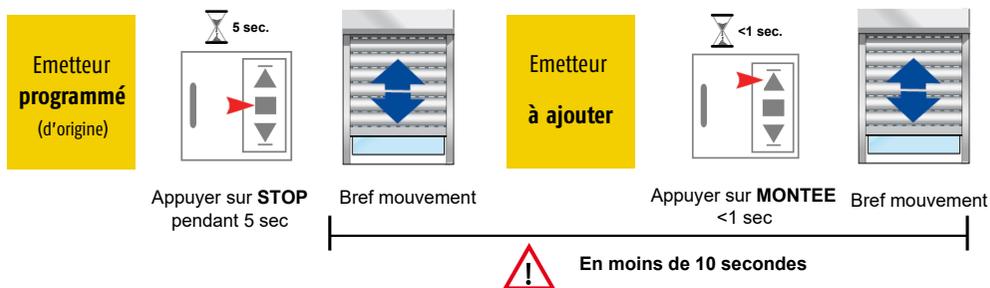


Fin de programmation
Votre volet est fonctionnel.

Document non contractuel. Ce document ne se substitue pas à la notice générale qui reste la notice référente. 06/2021

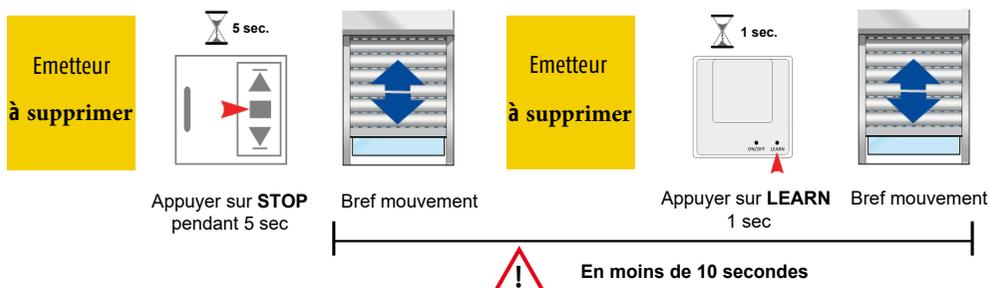
2 • Réglages supplémentaires (facultatifs)

2.1 Ajout d'un émetteur à l'aide d'un autre émetteur

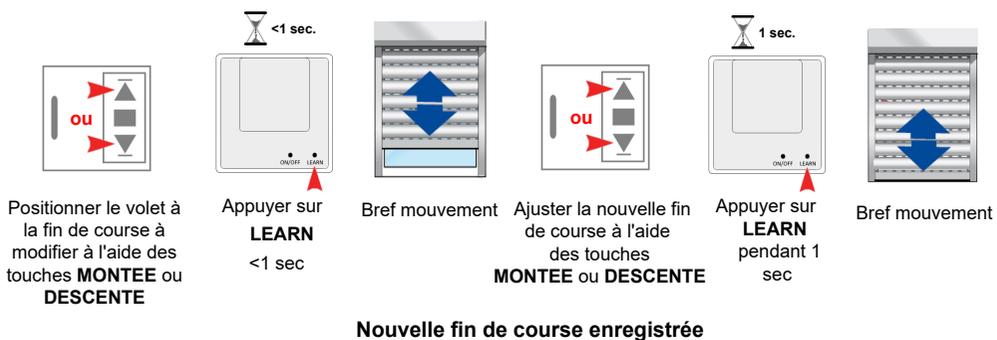


2.2 Suppression d'un émetteur

Veillez prendre uniquement l'émetteur à supprimer.

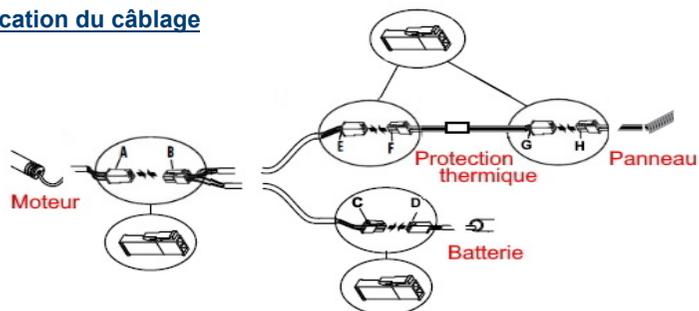


2.3 Réajustement d'une fin course



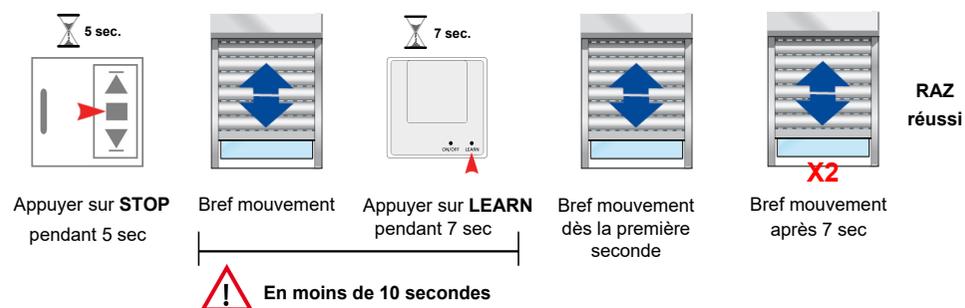
3 • En cas de problèmes

3.1 Vérification du câblage



3.2 Retour en configuration d'origine (uniquement si nécessaire)

i Cette remise à zéro supprime tous les points de commande, tous les capteurs, tous les réglages de fin de course.



3.3 • Reprogrammation du moteur

i **Veillez réaliser toutes les étapes de programmation dans l'ordre (3.3.1 à 3.3.4)**

3.3.1 Affecter un émetteur



3.3.2 Vérification du sens du mouvement du moteur

